

MECHATROLINK マスター 実装仕様

作成 2009年 1月 19日

会社名	株式会社 安川電機
製品名	MP2110,MP2110M,MP2110CP,MP2110MCP
製品形式	JAPMC-MC2110,JAPMC-MC2130,JAPMC-MC2150,JAPMC-MC2170
バージョン	V02.18

1.対応仕様: 実装している仕様に従って、対応するカテゴリ 枠の中に○を記入する。

: 対応が必須、 : どちらかに対応が必須、 : 対応は任意
(両方に対応しても良い)

				カテゴリ3	カテゴリ2	カテゴリ1
通信仕様	プロトコル	MECHATROLINK-I	17byte	○		
		MECHATROLINK-II	17byte	○		
	伝送周期		32byte	○		
		MECHATROLINK-I	2ms	○		
		MECHATROLINK-II	1ms	○		
			2ms	○		
			その他の対応している伝送周期:	0.5ms 4ms		
対応スレーブ	サーボ		○			
	ステッピングモータ		○			
	インテリジェントIO		○			
	シンプルIO		○			
	インバータ		○			
同期モード	同期		○			
	非同期		○			

2.実装コマンド: 枠の中に実装している場合、○を記入する。

分類	コマンド	実装	分類	コマンド	実装	分類	コマンド	実装
共通	NOP	○	シンプルIO	MDS	○	インバータ	INV_CTL	○
	PRM_RD	○		CDRW	○		INV_I/O	
	PRM_WR	○	インテリ/O	DATA_RWA				
	ID_RD	○		DATA_RWS				
	CONFIG	○	サーボ/ ステッパ	SMON	○			
	ALM_RD	○		SV_ON	○			
	ALM_CLR	○		SV_OFF	○			
	SYNC_SET	○		INTERPOLATE	○			
	CONNECT	○		POSING	○			
	DISCONNECT	○		FEED	○			
	PPRM_RD			LATCH	○			
	PPRM_WR	○		EX_POSING	○			
	POS_SET	○		ZRET				
	BRK_ON			VELCTRL	○			
	BRK_OFF			TROCTRL	○			
	SENS_ON	○		ADJ	○			
	SENS_OFF			LTMOD_ON				
	HOLD	○		LTMOD_OFF				

3.接続できるスレーブリスト ※記載されたスレーブの動作を保証する物ではありません。

No.	MMAメーカー名	製品形式	接続条件	備考
1	YASKAWA	SGDH		
2	YASKAWA	SGDS		
3	YASKAWA	SGDV		
4	YASKAWA	SJDE		
5	YASKAWA	IO2310		
6	YASKAWA	PL2900		
7	YASKAWA	PL2910		
8	YASKAWA	AN2900		
9	YASKAWA	AN2910		
10	ORIENTAL	α STEP		

